

Revisão de ondulatória

I) Movimento harmônico simples

Seja de forma exata ou como aproximação em algum domínio de validade/precisão, a equação diferencial

$$\ddot{x}(t) + \omega^2 x(t) = 0 \quad * \quad (1)$$

descreve uma ampla diversidade de fenômenos físicos, a depender do que a variável x representa. Sua solução geral é dada por

$$\begin{aligned} x(t) &= a \cdot \cos(\omega t) + b \cdot \sin(\omega t) \\ &= A \cdot \cos(\omega t + \varphi), \end{aligned} \quad * (x.1) *$$

onde $A = |x_{\max}|$ é a chamada amplitude da oscilação, φ é uma fase inicial, i.e. o argumento do cosseno em $t=0$, e o período de oscilação é dado pela periodicidade $\omega T = 2\pi \Rightarrow T = \frac{2\pi}{\omega}$.

A expressão $x(t) = A \cos(\omega t + \varphi)$ permite associarmos o movimento harmônico simples ao movimento circular uniforme no qual $x(t)$ corresponde à projeção da posição $\vec{r}$ sobre a horizontal (eixo x), a qual por sua vez corresponde à parte real do número complexo **

$$z = A \cdot e^{i(\omega t + \varphi)} : \operatorname{Re}(z) = \frac{z + z^*}{2} = A \cdot \cos(\omega t + \varphi) = x(t).$$

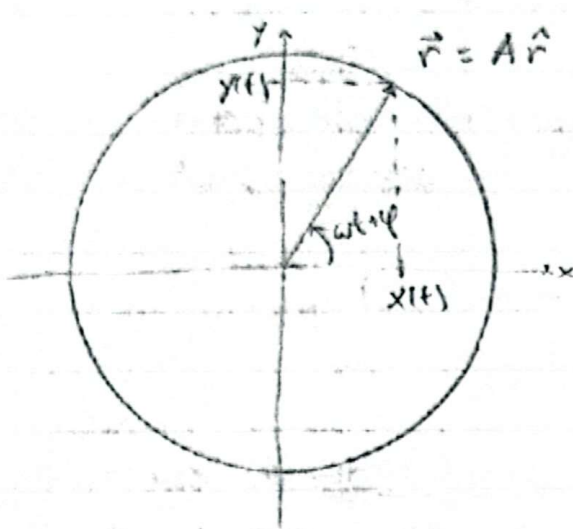
Conforme apontado pelo Exemplo 1, a descrição dessa dinâmica oscilatória pode ser feita tanto com o cosseno como com o seno, de modo que não há nenhuma constatação especial, ou sequer

* Empregamos a notação de um "laço" de uma dada função para representar cada derivada temporal sua. Deste modo, a equação (1) corresponde a:

$$\frac{d^2 x}{dt^2} = -\omega^2 x(t).$$

(1.1) : V. Exercício 1.

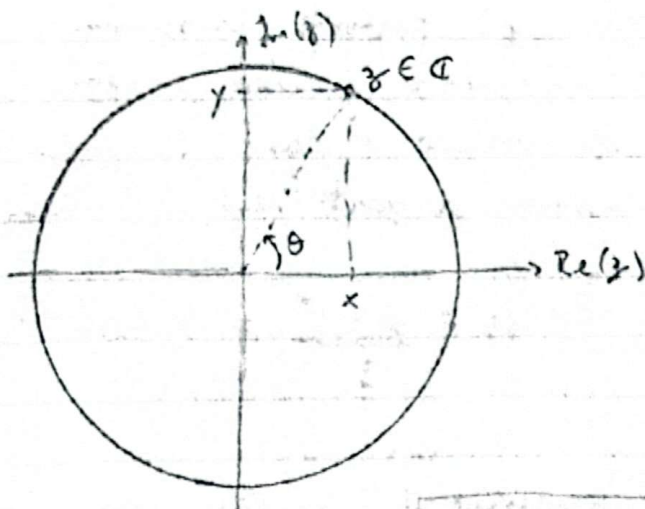
**



$$\vec{r} = A\hat{r} = A[\cos(\omega t + \varphi)\hat{i} + \sin(\omega t + \varphi)\hat{j}],$$

$$A = |\vec{r}|, \quad x(t) = A \cos \varphi, \\ y(t) = A \sin \varphi.$$

↳ Correspondência entre o plano xy ($\mathbb{R}^2$) e o plano complexo ($\mathbb{C}$):



$$z = \text{Re}(z) + i \cdot \text{Im}(z) \\ = x + i y,$$

$$|z| = A = \sqrt{\text{Re}(z)^2 + \text{Im}(z)^2},$$

$$\theta = \arctg(\text{Im}(z) / \text{Re}(z)),$$

$$z = |z| \cdot (\cos \theta + i \cdot \sin \theta) = |z| \cdot e^{i\theta}.$$

física, da parte real do número complexo: afinal, como mostrado na Exercício 1,

$$\begin{aligned} A \cos(\omega t + \varphi) &= A \sin(\omega t + \varphi + \pi/2) \\ \Rightarrow \operatorname{Re}(A e^{i(\omega t + \varphi)}) &= \operatorname{Im}(A e^{i(\omega t + \varphi + \pi/2)}) \end{aligned}$$

além de que a projeção de um MCU sobre qualquer direção descreve um MHS.

Portanto, a representação de um MHS pela parte real de um número complexo difere apenas de uma fase (de $\pi/2$) de uma representação pela parte imaginária, sendo tão arbitrária quanto a escolha de cosseno ou seno.

Com isto esclarecido, sigamos a convenção usual descrevendo um movimento oscilatório de frequência definida como

$$x(t) = A \cdot \cos(\omega t + \varphi) = \operatorname{Re}[A e^{i(\omega t + \varphi)}] \quad (2)$$

adicionando que a correspondência com o movimento circular elucidada os conceitos de frequência e frequência angular: a frequência angular ω , que multiplica t no argumento do cosseno (ou da exponencial), corresponde à velocidade angular do MCU, sendo medida (no SI) em rad/s, contabilizando portanto os ciclos em radianos, ao passo que a frequência ν contabiliza o número de ciclos por unidade de tempo, sendo medida (no SI) em s⁻¹ = Hz (Hertz). Com isso em mente, é natural então que

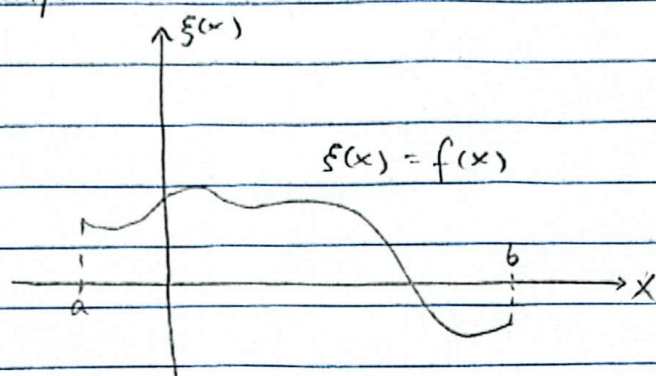
$$1 \text{ ciclo} \equiv 2\pi \text{ rad} \Rightarrow \omega = 2\pi \cdot \nu \quad (3)$$

enquanto a duração por ciclo, i.e. o período T é naturalmente dado por

$$\omega T = 2\pi \Rightarrow T = \frac{1}{\nu} \quad (4)$$

II) Ondas : dinâmica em propagação

Consideremos uma função $f(x)$ que descreva a distribuição espacial de algum grau de liberdade (i.e. uma variável dinâmica) num dado instante de tempo:



onde $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$. A partir de f podemos definir $\xi: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ como

$$\xi(x) = f(x + \delta) \quad \leadsto \text{distribuição espacial transladada em } \delta \text{ p/ a esquerda.}$$

ou

$$\xi(x) = f(x - \delta) \quad \leadsto \text{distribuição espacial transladada em } \delta \text{ p/ a direita.}$$

Se fizermos $\delta = vt$, com v constante, temos esta distribuição a transladando linearmente com o tempo: o padrão se propaga a velocidade v , de modo que agora temos

$$\xi(x, t) = f(x \pm vt) \quad (5)$$

→ propagação no sentido -
→ propagação no sentido +

e v é denominada velocidade de fase dessa propagação.

A princípio, qualquer $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ pode ter seu domínio estendido a uma função $f_p: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ periódica repetindo o padrão definido por f em $[a, b]$.

Pelo teorema de Fourier*, se uma função é periódica e contínua por partes então ela pode ser escrita como uma combinação linear de senos e cossenos:

$$f_p(x) = \sum_{n=0}^{\infty} [A_n \cos(nkx) + B_n \sin(nkx)] \quad (6)$$

onde a necessidade da quantidade k se dá ao menos por razões dimensionais, conforme a natureza da grandeza x .

Com base no Exercicio 1, podemos escrever a série de Fourier (6) também como:

$$f_p(x) = \sum_{n=0}^{\infty} C_n \cos(nkx + \varphi_n) \quad (6')$$

ou mesmo

$$f_p(x) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} c_n e^{in k x} \quad (6'')$$

Sendo assim, qualquer $f(x)$ é uma combinação (discreta ou contínua*) linear de harmônicos, permitindo-nos assim nos restringir a estes e reconstruir, com o princípio de superposição, qualquer $f(x)$ que, em propagação, nos leva a tratar:

$$\xi(x, t) = \xi_0 \cos k(x - vt)$$

$$= \xi_0 \cdot \cos(kx - kvt)$$

Vejamos os significados das diversas grandezas associadas a esta dinâmica em propagação (i.e. onda).

* Tratamos aqui da série de Fourier, que de fato se aplica somente a funções periódicas. A rigor, uma $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ corresponde a uma $f_{\infty}: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ com $f_{\infty}(x) = 0 \quad \forall x \in (-\infty, a) \cup (b, \infty)$. Nesse caso, f_{∞} — e portanto f — ainda é uma combinação de harmônicos, porém um espectro contínuo e não mais discreto de frequências, que é a chamada transformada de Fourier:

$$f(x) = \int_{-\infty}^{\infty} d\alpha c(\alpha) e^{i2\pi\alpha x}.$$

$$\xi(x, t) = \xi_0 \cos(kx - kv t)$$

v é a velocidade de fase: velocidade com que cada fase (i.e. cada valor no argumento do cosseno) se propaga no espaço.

Para um dado x , tem-se a periodicidade temporal dada por:

$$kvT = 2\pi \Rightarrow T = \frac{2\pi}{kv} \quad \text{é o}$$

período da oscilação (temporal).

Por para um dado t , tem-se a periodicidade espacial dada por:

$$k\lambda = 2\pi \Rightarrow \lambda = \frac{2\pi}{k} \quad \text{é o comprimento de onda,}$$

i.e. o intervalo espacial em que o padrão se repete.

Agora, λ contabiliza a distância por ciclo, e temos agora um significado para a constante k — chamada número de onda:

$k = \frac{2\pi}{\lambda}$ contabiliza o número de comprimentos de onda compreen-

dido no intervalo espacial de 2π unidades; medido no SI em rad/m , corresponde a em quantos radianos a fase "avança" a cada unidade de comprimento em propagação.

O número de onda conecta as dependências espacial e tempo-
nal:

$$k = \frac{2\pi}{\lambda} = \frac{2\pi}{Tv} \Rightarrow \lambda = T \cdot v \quad (7)$$

ao passo que $k v = \frac{2\pi}{T}$ contabiliza o avanço de fase a cada

unidade de tempo decorrida, enquanto o inverso do período,

$$v := \frac{1}{T}, \text{ contabiliza o número de ciclos}$$

por unidade de tempo.

ν é a chamada frequência, e $\omega = 2\pi\nu$ é a frequência angular, cujos nomes se justificam por seus significados acima.

Deste modo, podemos escrever a onda harmônica como

$$\xi(x,t) = \xi_0 \cdot \cos(kx - \omega t) \quad (8)$$

$$= \xi_0 \cdot \cos 2\pi \left(\frac{x}{\lambda} - \frac{t}{T} \right), \quad (8')$$

cuja velocidade de propagação é, por (7): $v = \lambda \cdot \nu$, equação esta cujo significado exploraremos a partir de alguns exemplos comuns.

- Ondas de pressão num gás: $v = \sqrt{\frac{\text{módulo de elasticidade volumétrica}}{\text{densidade de equilíbrio}}}$

- Ondas elásticas longitudinais

numa barra sólida: $v = \sqrt{\frac{\text{módulo de elasticidade de Young}}{\text{densidade volumétrica}}}$

- Ondas transversais numa barra: $v = \sqrt{\frac{\text{módulo de cisalhamento}}{\text{densidade volumétrica}}}$

- Ondas transversais num fio : $v = \sqrt{\frac{\text{tensão no fio}}{\text{densidade linear}}}$.

$\therefore$ v depende das condições do meio de propagação (aquele que tem a dinâmica);

v em geral depende da perturbação nesse meio.

$\therefore \lambda(v, v)!$

$$\lambda = \frac{v}{\nu} \quad (9)$$

III) A equação de onda em uma e três dimensões

Em 1 dimensão, a equação de onda é a equação diferencial

$$\frac{\partial^2 \xi}{\partial x^2} - \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2} = 0, \quad (10)$$

cuja solução geral é dada por:

$$\xi(x, t) = f_1(x - vt) + f_2(x + vt),$$

sendo portanto possível de descrever como uma combinação linear* de harmônicos da forma

$$\xi(x, t) = \xi_0 \cos(kx - \omega t).$$

* Vale enfatizar que ns podemos aplicar o principio de superposicao porque a eq. de onda (10) e' uma equacao diferencial linear!

Em três dimensões, temos

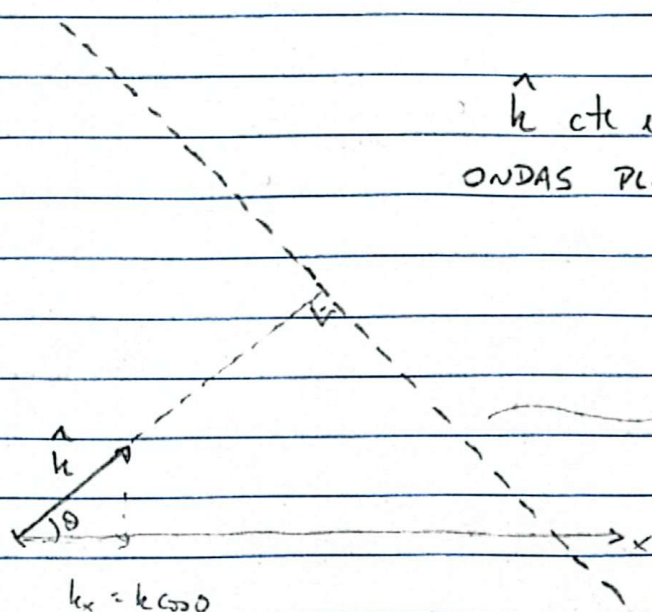
$$kx \rightarrow k_x x + k_y y + k_z z = \vec{k} \cdot \vec{r} = k \hat{k} \cdot \vec{r} = k r_k$$

vetor de propagação

$$\sqrt{k_x^2 + k_y^2 + k_z^2}$$

$\hat{k}$ cte e uniforme
ONDAS PLANAS!

k : quantos radianos de fase por unidade de distância r_k na direção de propagação $\hat{k}$



$$k_x = k \cos \theta$$

$$= \frac{2\pi}{\lambda} \cos \theta$$

$$\lambda$$

$$= \frac{2\pi}{\lambda \cos \theta}$$

$$\lambda \cos \theta$$

$$\therefore \text{Fator } \cos \theta = \hat{k} \cdot \hat{x}$$

menos radianos de fase por distância propagada,

ou mais em distância

p/ completar um dado

avanco de fase (2π , p.ex.).

Fase constante: $\phi = \vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t$ cte, p/ dado t :

$$d\phi = \vec{k} \cdot d\vec{r} - \omega dt$$

$$\Rightarrow 0 = \vec{k} \cdot d\vec{r}$$

$$\Rightarrow d\vec{r} \perp \hat{k}$$

$\therefore$ i.e. $\forall t$, constrói-se com $d\vec{r} \perp \hat{k}$ o lugar geométrico com a mesma fase: é a frente de onda!

A velocidade da fase é obtida por:

$$d\phi = \vec{k} \cdot d\vec{r} - \omega dt = 0$$

$$\Rightarrow \vec{k} \cdot \frac{d\vec{r}}{dt} = \vec{k} \cdot \vec{v} = k \cdot v_k = \omega$$

$$\Rightarrow v_k = \frac{\omega}{k}$$

Inquanto a equação de onda podemos obter partindo de um harmônico, com:

$$\frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2} = -\omega^2 \xi, \quad \frac{\partial^2 \xi}{\partial x^2} = -k_x^2 \xi \quad \text{etc,}$$

$$\Rightarrow -k^2 \xi = -(k_x^2 + k_y^2 + k_z^2) \xi$$

$$= \left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \right) \xi$$

$$= \left(\hat{x} \frac{\partial}{\partial x} + \hat{y} \frac{\partial}{\partial y} + \hat{z} \frac{\partial}{\partial z} \right) \cdot \left(\hat{x} \frac{\partial}{\partial x} + \hat{y} \frac{\partial}{\partial y} + \hat{z} \frac{\partial}{\partial z} \right) \xi$$

$$= (\vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla}) \xi = \frac{k^2}{\omega^2} (-\omega^2 \xi)$$

$$= \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2}$$

$$\Rightarrow \boxed{\nabla^2 \xi - \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2} = 0}$$